

Українська Федерація Інформатики  
Інститут кібернетики імені В. М. Глушкова  
Національної академії наук України  
ВНЗ Укоопспілки «Полтавський університет економіки і торгівлі»  
(ПУЕТ)

# КОМБІНАТОРНА ОПТИМІЗАЦІЯ ТА НЕЧІТКІ МНОЖИНИ (КОНеМ – 2013)

Матеріали III Всеукраїнського наукового семінару  
(м. Полтава, 30-31 серпня 2013 року)

*За редакцією д. ф.-м. н., професора О. О. Ємця*

Полтава  
ПУЕТ  
2013

УДК 519.7+519.8  
ББК 22.176  
К63

Розповсюдження та тиражування без офіційного  
дозволу ВНЗ Укоопспілки «Полтавський універси-  
тет економіки і торгівлі» заборонено

## ПРОГРАМНИЙ КОМІТЕТ

### Співголови:

**Сергінко Іван Васильович**, д. ф.-м. н., професор, академік Національної академії наук України, генеральний директор Кібернетичного центру Національної академії наук України, директор Інституту кібернетики імені В. М. Глушкова Національної академії наук України;  
**Нестуля Олексій Олексійович**, д. і. н., професор, ректор ВНЗ Укоопспілки «Полтавський університет економіки і торгівлі».

### Члени програмного комітету:

**Гуляницький Леонід Федорович**, д. т. н., професор, завідувач відділу методів комбінаторної оптимізації та інтелектуальних інформаційних технологій Інституту кібернетики імені В. М. Глушкова Національної академії наук України;

**Донець Георгій Панасович**, д. ф.-м. н., с. н. с., завідувач відділу економічної кібернетики Інституту кібернетики імені В. М. Глушкова Національної академії наук України;

**Смець Олег Олексійович**, д. ф.-м. н., професор, завідувач кафедри математичного моделювання та соціальної інформатики ВНЗ Укоопспілки «Полтавський університет економіки і торгівлі»;

**Заславський Володимир Анатолійович**, д. т. н., професор, професор кафедри математичної інформатики Київського національного університету імені Тараса Шевченка;

**Каспинська Марія Фадіївна**, к. ф.-м. н., с. н. с. Інституту кібернетики імені В. М. Глушкова Національної академії наук України;

**Парасюк Іван Миколайович**, д. т. н., професор, член-кореспондент Національної академії наук України, завідувач відділу методів та технологічних Засобів побудови інтелектуальних прог-

рамних систем Інституту кібернетики імені В. М. Глушкова Національної академії наук України;

**Стоян Юрій Григорович**, д. т. н., професор, член-кореспондент Національної академії наук України, завідувач відділу математичного моделювання і оптимального проектування Інституту проблем машинобудування Національної академії наук України.

Комбінаторна оптимізація та нечіткі множини (КОНеМ – 2013) : матеріали  
K63 III Всеукр. наук. семінару, (м. Полтава, 30–31 серп. 2013 р.) / за ред.  
О. О. Ємця. – Полтава : ПУЕТ, 2013. – 87 с. – Текст укр., рос.

ISBN 978-966-184-232-7

У збірнику тез семінару висвітлено сучасну проблематику в таких галузях, як комбінаторна оптимізація та суміжні питання, математичне моделювання і обчислювальні методи, теорія та застосування нечітких множин, сучасні проблеми оптимізації та невизначеності в прийнятті рішень, сучасні проблеми комбінаторики.

Збірник розрахований на фахівців з кібернетики, інформатики, системних наук.

УДК 519.7+519.8

ББК 22.176

*Матеріали друкуються в авторській редакції мовами оригіналів.  
За виклад, зміст і достовірність матеріалів відповідають автори.*

ISBN 978-966-184-232-7

© Вищий навчальний заклад Укоопспілки «Полтавський університет економіки і торгівлі», 2013

## **ЗМІСТ**

<i>Аралова Н. И., Машкина И. В.</i> Исследование на математических моделях адаптационных возможностей организма к измененным условиям окружающей среды.....	5
<i>Барболіна Т. М.</i> Розв'язування однієї задачі вибору маршрутів перевезення .....	7
<i>Будник В. М., Риженко Т. М., Будник М. М.</i> Синтез 4-значних нечітких вирішуючих правил .....	10
<i>Буй Д. Б., Компан С. В.</i> Неклассическая прикладная логика для объектно-ориентированного программирования .....	12
<i>Гуляницький Л. Ф., Рудик В. О.</i> $q$ -кодування в задачі прогнозування третинної структури протеїну .....	15
<i>Донець Г. П.</i> Методи комбінаторного розпізнавання.....	19
<i>Емец О. А., Емец А. О.</i> О слабой разрешимости и слабой допустимости нечетких линейных систем уравнений .....	27
<i>Емец О. А., Чиликина Т. В.</i> Теорема о решении безусловной задачи минимизации линейной функции на размещениях.....	35
<i>Емець О. О., Ольховська О. В.</i> Деякі властивості функції мінімуму та максимуму.....	37
<i>Емець О. О., Парфьонова Т. О.</i> Метод гілок та меж для задачі оптимізації на перестановках з сепараціальною цільовою функцією та лінійними обмеженнями .....	40
<i>Емець О. О., Тур О. В.</i> Фрактальні властивості комбінаторної множини розміщень .....	42
<i>Зинченко А. И., Величко И. Г., Козин И. В.</i> Топологическая структура $G$ -множества в задаче плоского регулярного раскroя.....	47
<i>Кашникова И. В.</i> Об использовании математического аппарата теории нечетких множеств для решения прикладных задач логистики.....	48

Враховуючи вираз для  $\lambda_2$ , після перетворень першої формулі отримаємо остаточний вигляд

$$F_2 = \frac{\beta(\beta-1)}{6} [3n - (\beta+1)(2r-1) + C_{\left[\frac{\beta}{2}\right]+1}^3 + \left[\frac{\beta}{2}\right] C_{\left[\frac{\beta+1}{2}\right]}^2 - 1]$$

для  $\lambda_2 > 0.$  (11)

Для другого випадку необхідно спочатку зробити  $C_{\beta-\gamma}^3 + C_\gamma^3$  перевірок, а потім ще  $F_{2,2}^3(\beta-\gamma, \gamma)$  спроб. У результаті перетворень остаточно отримаємо

$$F_2 = \frac{\beta(\beta-1)(\beta-2)}{6} (r-2) + C_{\left[\frac{\beta+1}{2}\right]} + \left[\frac{\beta-1}{2}\right] C_{\left[\frac{\beta+1}{2}\right]} - 1$$

для  $\lambda_2 = 0.$  (12)

Переконаємось на прикладах про справедливість отриманих формул.

#### *Информационные источники*

1. В. І. Білецький, Г. П. Донець, Е. І. Ненахов. Комбінаторне розпізнавання. Задачі та їх розв'язування // Теория оптимальных решений. – К. : Ин-т кибернетики имени В. М. Глушкова НАН Украины, 2012. – С. 21–29.
2. Г. А. Донец, С. Т. Кузнецов. Об одной комбинаторной задаче погибческого типа // Теория оптимальных решений. – К. : Ин-т кибернетики имени В. М. Глушкова НАН Украины, 2012. – С. 101–108.

**УДК 519.8**

## **О СЛАБОЙ РАЗРЕШИМОСТИ И СЛАБОЙ ДОПУСТИМОСТИ НЕЧЕТКИХ ЛИНЕЙНЫХ СИСТЕМ УРАВНЕНИЙ**

**О. А. Емец, д. ф.-м. н., профессор;**

**А. О. Емец, к. ф.-м. н., доцент**

ВУЗ Укоопсоюза «Полтавский университет экономики и торговли»  
*yemetsli@mail.ru, yemets2008@ukr.net*

Во многих задачах возникает необходимость представления данных в интервальном виде и с помощью нечетких чисел одновременно. В [1] изложен аппарат, связывающий интервалы и нечеткие числа.

В докладе исследуются свойства этого аппарата.

**Определение 1.** Под нечеткой линейной системой уравнений

$$A^f X = b^f \quad (1)$$

будем понимать совокупность пяти интервальных линейных систем [2]

$$\begin{cases} I_A^4 X = I_b^4; \\ I_A^3 X = I_b^3; \\ I_A^2 X = I_b^2; \\ I_A^1 X = I_b^1; \\ I_A^0 X = I_b^0. \end{cases} \quad (2)$$

**Определение 2** [2]. Под интервальной линейной системой уравнений

$$I_A X = I_b \quad (3)$$

понимают семейство всех систем линейных уравнений

$$A X = b, \quad (4)$$

где

$$A \in I_A; b \in I_b. \quad (5)$$

**Определение 3.** Система линейных уравнений (4) называется *разрешимой*, если она имеет некоторое решение, и *допустимой*, если она имеет неотрицательное решение.

**Определение 4.** [2] Система уравнений (3) называется *слабо разрешимой (допустимой)*, если какая-либо из систем (4) с данными (5) разрешима (допустима). Система уравнений (3) называется *сильно разрешимой (допустимой)*, если каждая система (4) с данными (5) разрешима (допустима).

Поставим в соответствие системе уравнений  $I_A^t = I_b^t$  с номером  $t$   $\forall t = 0, 1, 2, 3, 4$  семейство систем уравнений вида (4) с номером  $t$  с данными (5) соответственно:

$$A^t X = b^t, \quad (6)$$

$$A^t \in I_A^t; b^t \in I_b^t. \quad (7)$$

**Определение 5.** Нечеткая система уравнений (1) называется *слабо разрешимой (допустимой)* в четком смысле, если какая-либо из сис-

тем (6) с данными (7) при  $t = 4$

$$A^4 x = b^4 \quad (8)$$

разрешима (допустима). Нечеткая система уравнений (1) называется *сильно разрешимой (допустимой) в четком смысле*, если каждая система (8) с данными (7) при  $t = 4$  разрешима (допустима).

**Определение 6.** Нечеткая система уравнений (1) называется *слабо разрешимой (допустимой) в квазичетком смысле*, если при  $t = 3$  какая-либо из систем (6) с данными (7)

$$A^3 x = b^3 \quad (9)$$

разрешима (допустима). Нечеткая система уравнений (1) называется *сильно разрешимой (допустимой) в квазичетком смысле*, если каждая система (9) с данными (7) при  $t = 3$  разрешима (допустима).

**Определение 7.** Нечеткая система уравнений (1) называется *слабо разрешимой (допустимой) в получетком (в полунучетком) смысле*, если при  $t = 2$  какая-либо система из систем (6) с данными из (7)

$$A^2 x = b^2 \quad (10)$$

разрешима (допустима). Нечеткая система уравнений (1) называется *сильно разрешимой (допустимой) в получетком (в полунучетком) смысле*, если каждая система (10) с данными (7) при  $t = 2$  разрешима (допустима).

**Определение 8.** Нечеткая система уравнений (1) называется *слабо разрешимой (допустимой) в квазинечетком смысле*, если при  $t = 1$  какая-либо система из систем (6) с данными из (7)

$$A^1 x = b^1 \quad (11)$$

разрешима (допустима). Нечеткая система уравнений (11) называется *сильно разрешимой (допустимой) в квазинечетком смысле*, если каждая система (11) с данными (7) при  $t = 1$  разрешима (допустима).

**Определение 9.** Нечеткая система уравнений (1) называется *слабо разрешимой (допустимой) в нечетком смысле*, если при  $t = 0$  какая-либо система из систем (6) с данными из (7)

$$A^0 x = b^0. \quad (12)$$

разрешима (допустима). Нечеткая система уравнений (1) называется *сильно разрешимой (допустимой) в нечетком смысле*, если каждая система (12) с данными (7) при  $t = 0$  разрешима (допустима).

Введение определений 3–9 объясняется следующим. Пусть необходимо определить является ли разрешимой некоторая система уравнений

$$A_0 x = b_0, \quad A_0 \in R^{m \times n}; \quad x \in R^n; \quad b_0 \in R^m, \quad (13)$$

но о данных этой системы известно только, что

$$A_0 \in A^f, \quad b_0 \in b^f.$$

Тогда, очевидно, что система уравнений (13) разрешима, если система уравнений (1) сильно разрешима в четком смысле. Система уравнений (13) не разрешима, если известно, что система уравнений (1) не является слабо разрешимой в нечетком смысле. В других ситуациях она сильно или слабо разрешима с разной степенью нечеткости.

Вектор  $x \in R^n$  называется [2] слабым решением интервальной системы уравнений (3), если он удовлетворяет системе уравнений (4) для некоторых  $A$  и  $b$ , удовлетворяющих условию (5).

**Определение 10.** Вектор  $x^t \in R^n$  называется слабым решением типа  $t$  ( $t = 0, 1, 2, 3, 4$ ) нечеткой линейной системы уравнений  $A^f x = b^f$  (1), если он является слабым решением в смысле [2] системы уравнений  $I_A^t x = I_b^t$  вида (3).

Свойства нечетких матриц и нечетких систем вида (1)–(2) дает следующее утверждение.

**Теорема 1.** Имеют место включения:

$$I_A^t \supset I_A^{t+1} \quad \forall t = 0, 1, 2, 3.$$

$$I_b^t \supset I_b^{t+1} \quad \forall t = 0, 1, 2, 3.$$

**Следствие из теоремы 1.** Для  $\Delta^t = \frac{1}{2}(\bar{A}^t - \underline{A}^t)$  – матрицы радиусов интервальной матрицы  $I_A^t$  и  $\delta^t = \frac{1}{2}(\bar{b}^t - \underline{b}^t)$  – вектора радиусов интервального вектора  $I_b^t$ , где  $I_A^t$ ,  $I_b^t$  вводятся согласно определения нечеткой матрицы (см. [1]) и определения 1, имеют место неравенства:

$$\Delta^{t+1} < \Delta^t, \quad \delta^{t+1} < \delta^t, \quad t = 0, 1, 2, 3.$$

**Теорема 2.** Вектор  $x^t \in R^n$  есть слабым решением типа  $t$  ( $t = 0, 1, 2, 3, 4$ ) нечеткой линейной системы уравнений  $A^f x = b^f$  (1) тогда и только тогда, когда он удовлетворяет неравенству

$$|A_c^t x^t - b_c^t| \leq \Delta^t |x^t| + \delta^t, \quad (14)$$

где  $A_c^t = \frac{1}{2}(\underline{A}^t + \overline{A}^t)$  – средняя матрица интервальной матрицы  $I_A^t$ ;

$\Delta^t = \frac{1}{2}(\overline{A}^t - \underline{A}^t)$  – матрица радиусов интервальной матрицы  $I_A^t$ ;

$b_c^t = \frac{1}{2}(\underline{b}^t + \overline{b}^t)$  – средний вектор интервального вектора  $I_b^t$ ;

$\delta^t = \frac{1}{2}(\overline{b}^t - \underline{b}^t)$  – вектор радиусов интервального вектора  $I_b^t$ .

**Теорема 3.** Если вектор  $x^t \in R^n$  является слабым решением типа  $t$ , ( $t = 1, 2, 3, 4$ ) нечеткой линейной системы уравнений  $A^f x = b^f$  (1), то он является слабым решением типа  $t - 1$  этой системы.

**Следствие 1 из теоремы 3.** Если при  $t = 0, 1, 2, 3, 4$  вектор  $x^t \in R^n$  удовлетворяет неравенству (14) при выполнении условий теоремы 3, то он удовлетворяет и неравенству

$$|A_c^{t-1}x^t - b_c^{t-1}| \leq \Delta^{t-1} |x^t| + \delta^{t-1},$$

где обозначения взяты из условия теоремы 3.

**Следствие 2 из теоремы 3.** Если вектор  $x^t \in R^n$  – слабое решение типа  $t$  нечеткой системы уравнений  $A^f x = b^f$  вида (1), то он является слабым решением типов  $t - 1, \dots, 1, 0$ .

**Замечание 1.** Максимальный тип  $t_{max}$  слабого решения  $x^t = (x_1^t, \dots, x_n^t)$  нечеткой линейной системы вида (1) определяет ограничение на значения функции принадлежности элементов этого решения. Очевидно,

что  $\forall i = \overline{1, n} \quad \mu^t = \mu(x_i^t) \geq \frac{t_{max}}{4}$ , т. е.  $\mu(x_i^t) \in \left\{ \frac{t_{max}}{4}, \frac{t_{max}}{4} + \frac{1}{4}, \dots, 1 \right\}$ .

**Замечание 2.** Отметим, что слабое решение системы (1): типа 4 – это слабое решение в четком смысле; типа 3 – в квазичетком смысле; типа 2 – в получетком (или, что тоже самое – в полуничетком) смысле; типа 1 – в квазиничетком смысле; типа 0 – в нечетком смысле.

Введем в рассмотрение вектор  $y \in R^m$ , координаты которого определим так:

$$y^i = \frac{(A_c^t x^t - b_c^t)_i}{(\Delta^t |x^t| + \delta^t)_i}, \text{ при } (\Delta^t |x^t| + \delta^t)_i > 0,$$

$$i = \{1, 2, \dots, m\}; \quad (15)$$

$$y^i = 1, \text{ при } (A^t | x^t | + \delta^t)_i = 0, \quad i = \{1, 2, \dots, m\}. \quad (16)$$

Определим  $\forall x \in R^m$  вектор  $sgn x$ ,  $i$ -ая координата, ( $i = 1, 2, \dots, m$ ), которого такова:

$$(sgn x)_i = \begin{cases} 1, & x_i \geq 0; \\ -1, & x_i < 0. \end{cases}$$

Обозначим  $D_y$  для вектора  $y \in R^m$  квадратную матрицу из  $R^{m \times n}$ , в которой его элементы стоят на главной диагонали, а все остальные – нулевые, т. е.

$$D_y = diag(y_1, \dots, y_m) = \begin{pmatrix} y_1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & y_2 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & y_{m-1} & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & y_m \end{pmatrix}.$$

Очевидно, что  $\forall x \in R^m$  имеет место представление:

$$|x| = D_z x,$$

где

$$z = sgn x, \quad (17)$$

поскольку для произвольного  $z \in R^m$  имеем  $D_z x = (z_1 x_1, z_2 x_2, \dots, z_m x_m)^T$ , здесь и далее  $T$  – символ транспонирования.

**Теорема 4.** Если вектор  $x^t$  – решение неравенства (14), то он удовлетворяет равенству

$$(A_c^t - D_y A D_z) x^t = b_c^t + D_y \delta^t,$$

где вектор  $y$  определяется условием (15), (16) а  $z$  – (17) при  $x = x^t$ .

**Теорема 5.** Нечеткая линейная система  $A^f x = b^f$  вида (3) тогда и только тогда является слабо разрешимой:

1) в четком смысле, когда система  $A_{ez}^4 x \leq \bar{b}^4; -A_{-ez}^4 x \leq -\underline{b}^4$  разрешима для некоторого  $z \in Y_n$ ;

2) в квазичетком смысле, когда система  $A_{ez}^3 x \leq \bar{b}^3; -A_{-ez}^3 x \leq -\underline{b}^3$  разрешима для некоторого  $z \in Y_n$ ;

- 3) в получетком (полунечетком) смысле, когда система  $A_{ez}^2 X \leq \bar{b}^2$ ;  $-A_{-ez}^2 X \leq -\underline{b}^2$  разрешима для некоторого  $Z \in Y_n$ ;
- 4) в квазинечетком смысле, когда система  $A_{ez}^1 X \leq \bar{b}^1$ ;  $-A_{-ez}^1 X \leq -\underline{b}^1$  разрешима для некоторого  $Z \in Y_n$ ;
- 5) в нечетком смысле, когда система  $A_{ez}^0 X \leq \bar{b}^0$ ;  $-A_{-ez}^0 X \leq -\underline{b}^0$  разрешима для некоторого  $Z \in Y_n$ ;

Слабая разрешимость в четком ( $t = 4$ ), квазичетком ( $t = 3$ ), полу-четком ( $t = 2$ ), квазинечетком ( $t = 1$ ) и нечетком ( $t = 0$ ) смыслах системы (1) согласно определений 5–10 означает существование некоторого слабого решения типа  $t$  нечеткой линейной системы уравнений  $A^f X = b^f$ .

Поэтому с учетом теоремы 5 справедливо следующее.

**Следствие из теоремы 5.** Если нечеткая система  $A^f X = b^f$  вида (3) является: 1) слабо разрешимой в четком смысле, то она слабо разрешима в квазичетком смысле; 2) слабо разрешимой в квазичетком смысле, то она слабо разрешима в получетком (полунечетком) смысле; 3) слабо разрешимой в получетком смысле, то она слабо разрешима в квазинечетком смысле; 4) слабо разрешимой в квазинечетком смысле, то она слабо разрешима в нечетком смысле.

То есть, слаборазрешимость является свойством вложенности: из слаборазрешимости при большем  $t$  следует ее справедливость и при всех меньших  $t$ .

**Утверждение 6.** Проверка слабой разрешимости нечеткой линейной системы уравнений  $A^f X = b^f$  вида (1) в любом из 5 смыслах (четком, квазичетком, получетком, квазинечетком, нечетком) является NP-трудной задачей.

Справедливость утверждения следует из того, что проверка слабой разрешимости нечеткой системы (1) – это проверка на слабую разрешимость соответствующей интервальной линейной системы, что в соответствии с [2, теорема 2.12] есть NP-трудной задачей.

#### *О допустимости нечетких линейных систем уравнений*

Для характеристики слабой допустимости (в соответствующем смысле  $t \in \{0, 1, 2, 3, 4\}$ ) нечеткой системы уравнений вида (1) воспользуемся теоремой 2.

**Теорема 7.** Нечеткая система уравнений  $A^f x = b^f$  вида (1) является слабо допустимой (в соответствующем параметре  $t \in \{0, 1, 2, 3, 4\}$  смысле) тогда и только тогда, когда допустима система

$$\underline{A}^t x \leq \bar{b}^t,$$
$$-\bar{A}^t x \leq -\underline{b}^t.$$

**Утверждение 8.** Проверка слабой допустимости нечеткой линейной системы (1) в любом из пяти (соответствующих разным  $t \in \{0, 1, 2, 3, 4\}$  смыслах) может быть выполнена с полиномиальными затратами времени.

**Замечание 3.** Результаты работы обобщаются, при необходимости, на случай рассмотрения более, чем пяти  $\alpha$ -уровней [3-4] нечеткого числа.

**Замечание 4.** Если пик нечеткого числа [1] достигается не в одной точке  $a_M$  на отрезке  $[\underline{a}_4, \bar{a}_4]$ , то результаты работы обобщаются и на этот случай.

В докладе введены понятия слабой и сильной разрешимости (допустимости) нечеткой линейной системы уравнений в пяти смыслах (четком, квазичетком, получетком, квазинечетком и нечетком). Обоснованы критерии слабой разрешимости и слабой допустимости нечеткой системы уравнений во всех пяти смыслах. Доказаны другие свойства нечетких систем и их слабых решений (во всех пяти смыслах).

Далее целесообразно изучить сильную разрешимости и сильную допустимость нечеткой линейной системы уравнений.

### *Информационные источники*

1. Емец О. А. Представление нечетких систем линейных уравнений через интервальные системы линейных уравнений / О. А. Емец, А. О. Емец // Материалы IV Всеукраинской научно-практической конференции «Информатика и системные науки» (Полтава, 21–23 марта 2013 г.) / под ред. О. А. Емца: тезисы докл. – Полтава : ПУЕТ, 2013. – С. 84–93. – Режим доступа: <http://dspace.puet.edu.ua/handle/123456789/1613>.
2. Фидлер М. Задачи линейной оптимизации с неточными данными / М. Фидлер, Й. Недома, Я. Рамик, И. Рон, К. Циммерманн. – М. – Ижевск : НИЦ «Регулярная и хаотическая динамика», Ин-т компьютерных исследований, 2008 – 288 с.

3. Заде Л. А. Понятие лингвистической переменной и его применение к принятию приближенных решений / Л. А. Заде. – М. : Мир, 1976 – 165 с.
4. Заде Л. А. Размытые множества и их применение в распознавании образов и кластер-анализе. В сб.: Классификация и кластер / Л. А. Заде. – М. : Мир, 1980. – С. 208–247.

**УДК 519.854**

## ТЕОРЕМА О РЕШЕНИИ БЕЗУСЛОВНОЙ ЗАДАЧИ МИНИМИЗАЦИИ ЛИНЕЙНОЙ ФУНКЦИИ НА РАЗМЕЩЕНИЯХ

*О. А. Емец, д. ф.-м. н., профессор;*

*Т. В. Чиликина, к. ф.-м. н.*

*tv.0502@mail.ru*

В данной работе решается задача безусловной оптимизации линейной функции, заданной на размещениях, с использованием известного решение такой задачи для задания функции на перестановках ([1], теорема 348).

Пусть задано мультимножество  $G$  – множество действительных чисел, среди которых  $k$  различных, т. е.  $G = \{g_1, \dots, g_\eta\}$ ,  $g_i \in R^1 \quad \forall i \in J_\eta = \{1, 2, \dots, \eta\}$ , основа  $G$  – упорядоченное множество,  $S[G] = \{e_1, e_2, \dots, e_n\}$ , первичная спецификация  $G$  – упорядоченное множество  $[G] = \{\eta_1, \dots, \eta_n\}$ , где  $\eta_1 + \dots + \eta_n = \eta$ ,  $\eta_i = k_G(e_i)$  – кратность элемента в мультимножестве  $G \quad \forall i \in J_n$ . Здесь и далее  $J_n$  – множество первых  $n$  натуральных чисел.

Образуем, используя  $G$ , общее множество  $k$ -размещений  $E_{\eta n}^k(G)$ , т.е. множество всех упорядоченных  $k$ -выборок из  $G$  [2].

Рассмотрим такую задачу: найти пару  $\langle C^*, X^* \rangle$ , где

$$C^* = \min_{X=(X_1, \dots, X_k) \in E_{\eta n}^k(G)} \sum_{j=1}^k c_j X_j; \quad (1)$$

$$X^* = (X_1^*, \dots, X_k^*) = \arg \min_{X \in E_{\eta n}^k(G)} \sum_{j=1}^k c_j X_j. \quad (2)$$

Такую задачу, как известно, называют [7] задачей безусловной